CNC probe 安装使用指南



QQ: 577907231 微信: 13861886578

目录

1.产品简介	3
2.测头的安装	Δ
2. 侍 田 测 3	-
3.1笑用测头	

版本号: V1.0

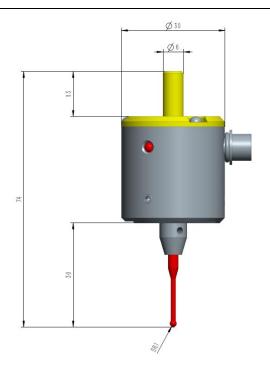
页 2

1.产品简介

首先感谢您使用本产品, CNC 测头一般可以分为机械式触发测头、应变片式测头和压电陶瓷式测头; 性能优异的为压电陶瓷测头, 多用于三坐标精密测量场合, 但每种测头都有他的使用特点, 不能厚此薄彼片面而论, 本产品采用的是机械式触发测头, 满足一般零部件加工测量、对中等环境使用, 同时满足 DIY 用户需求。

1.1 测头性能及特点

- •精度±0.004um, 重复精度±0.003um。
- •测杆为红宝石头测杆,标配宝石头直径 2mm,测杆螺牙 M2 (可配 M4)。
- •测头外形小巧,便于携带。
- •接线插头为三芯航空插头,装拆方便。
- •测杆为可拆装结构, 便于更换测杆。
- •供电 DC5V-24V。
- •测头触发时亮红灯指示。



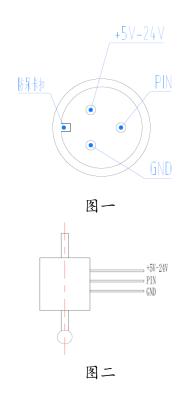
2.测头的安装

2.1 接线和安装

本测头为简单的三线接触装置。用户可根据需要连接到数控控制 卡上,大多数控制卡都是配有光电隔离的,本测头可选两种输出,第 一种是测头触发时,指示红灯亮,输出端输出高电平;第二种是测头 触发时,指示红灯亮,输出端输出低电平;实际在使用过程中,数控 系统内部都是可以设置是高电平触发还是低电平触发,但是根据客户 使用情况第一种情况使用较多,尤其是工业级数控系统;具体接线方 法如下。

图一中表示了测头航空插头母头的实际接线,三根突针分别接+5V-24V, PIN和 GND,这个是为了后面如果断线用户自己焊线使用;图二中表示了实际接线,+5V-24V可接直流5V到24V,PIN接控制卡

或 PLC 信号的输入端, GND 接地。



2.2 MACH3 软件设置

软件设置项应与硬件设置项原理对应相同,请仔细确认,这里以 Mach3 为例子进行设置讲解,其实很简单。

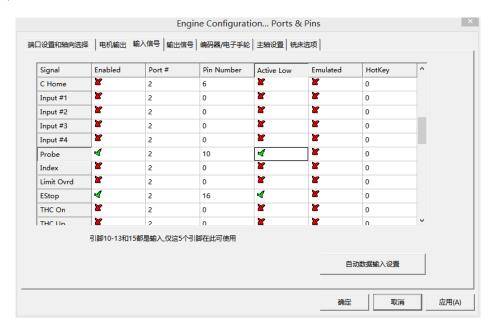
2.2.1 高电平设置

- 1. 设置->输入信号->Probe
- 2. 点击 "enabled"为 √, "Active Low"为 ×。
- 3. 确保"Emulated"为×。



2.2.2 低电平设置

- 4. 设置->输入信号->Probe
- 5. 点击 "enabled"为 √, "Active Low"为 √。
- 6. 确保"Emulated"为X。



3.使用测头

3.1 测头功能

一般测头与 G31 代码完成测量功能。例如你测头的位置在X=0,Y=0,你发出指令"G31 X1 F2",主轴朝 X 正方向移动 1mm,当测头触发则停止运动,并将数据记录到内部变量 2000 (X 位置,在尖端的中心),如果是 Y 则是 2001 (Y 位置,在尖端的中心),如果是 Z 则是 2002 (Z 位置,在尖端的中心),宏代码将用于去除测头的直径而直接获得被测零件的位置。

如果达到位置而测头未触发,那么 mach3 还是会记录数据,记录测头的位置。

下面给一个例程来说明如何寻找圆心和半径。

NO10 GO Z<Z 轴回缩的位置> F<进给>

NO20 #1001=<圆孔 X 轴坐标>

N030 #1002=〈圆孔Y 轴坐标〉

N040 #1003=<圆孔内的 Z 轴坐标>

N050 #1004=〈探头尖端半径〉

N060 #1005=[<圆孔直径>/2.0 - #1004]

NO70 GO X#1001 Y#1002 (移动到圆孔圆心)

NO80 GO Z#1003 (小心的移动到圆孔中, 用 G1 代替 GO)

N090 G31 X[#1001 + #1005] (探测孔+X 方向)

N100 #1011=#2000 (保存结果)

N110 GO X#1001 Y#1002 (回到圆孔中心)

N120 G31 X[#1001 - #1005] (探测孔-X 方向)

N130 #1021=[[#1011 + #2000] / 2.0] (寻找圆孔圆心最好的 X 轴 坐标)

N140 GO X#1021 Y#1002 (回到圆孔中心)

N150 G31 Y[#1002 + #1005] (探测孔+Y 方向)

N160 #1012=#2001 (保存结果)

N170 GO X#1021 Y#1002 (回到圆孔中心)

N180 G31 Y[#1002 - #1005] (探测孔-Y 方向)

N190 #1022=[[#1012 + #2001] / 2.0] (寻找圆孔圆心最好的 Y 轴 坐标)

N200 #1014=[#1012 - #2001 + [2 * #1004]] (在 Y 轴方向寻找圆孔直径)

N210 GO X#1021 Y#1022 (回到圆孔中心)

N220 G31 X[#1021 + #1005] (探测孔+Y 方向)

N230 #1031=#2000 (保存结果)

N240 GO X#1021 Y#1022 (回到圆孔中心)

N250 G31 X[#1021 - #1005] (探测孔-X 方向)

N260 #1041=[[#1031 + #2000] / 2.0] (寻找圆孔圆心最好的 X 轴 坐标)

N270 #1024=[#1031 - #2000 + [2 * #1004]] (在 X 轴方向寻找圆孔直径)

页 8

N280 #1034=[[#1014 + #1024] / 2.0] (寻找平均直径)

N290 #1035=[#1024 - #1014] (寻找圆孔半径差异)

N300 GO X#1041 Y#1022 (回到圆孔圆心)

N310 M2 (程序结束)

〈号码描述〉是用数字代替用户要设置的内容,在执行完上面的程序之后,圆心的 X 轴坐标被存在 1041 号参数中,Y 轴坐标存在 1022 号参数中,直径存在 1034 号参数中。另外如果直径平行 X 轴直径存在 1024 号参数中,如果直径平行于 Y 轴直径存在 1014 号参数中,直径的差异存在 1035 号参数中。探头尖端在圆孔 XY 平面的圆心。

3.2 测头测针的跳动调整

测针的红宝石头跳动调整采用六个顶丝进行六维的调整,一般采用侧边三个顶丝进行调整即可;简易调整方法如下,将测针装入主轴中,杠杆千分表测头对向测针红宝石头,旋转主轴一圈,记下跳动最大的位置位,最大位置位的对应位置处顶丝松开;跳动最大的位置处外侧必有一个或两个对准的顶丝,调整顶丝,观察千分表,这里注意,只需调到最大跳动的三分之一或二分之一后进行调整再检验,一直调整到小于 0.02mm 以下;当小于 0.02mm 后,无需把摆动值最大的方向的顶丝松开,可直接按照上述调整进行直到跳动小于 8um (出厂设置在7um 及以下)。

五轴 AC 轴双转台机床 A 轴转到垂直于 Z 轴方向

%

G90

GO Z10

GO X40 Y20

G31 Z-1F100

#1500=#3002

GO Z10

GO X40 Y-20

G31 Z-1

#1501=#3002

GO Z10

GO X-40 Y20

G31 Z-1

#1502=#3002

GO Z10

GO X-40 Y-20

G31 Z-1

#1503=#3002

GO Z50

#1504 = [#1501-#1500]

#1505=ATAN[#1504]/[40]

#1506 = [0-#1505]

G91A#1506

%

以上程序说明:主要是用于 AC 转台的工作面旋转至垂直于 Z 轴平面位置,如下图所示,A 轴角度必须大于 O 度,及往-Y 方向转动,角度不要太大,保证 Z 轴往-1 运动时可以触发到,运行程序你会看到测头分别测台面的 4 个点,这时测针注意避开 T 型槽 (转台旋转到合适位置),当测完后,转台会旋转一个角度到台面垂直于 Z 轴方向。

