

	0	1	4
--	---	---	---

	0	1	5
--	---	---	---

	0	1	6
--	---	---	---

	0	1	7
--	---	---	---

	4	1	0
--	---	---	---

	DMRX					GRDX			
7	6	5	4	3	2	1	0		

	DMRY					GRDY			
7	6	5	4	3	2	1	0		

	DMRZ					GRDZ			
7	6	5	4	3	2	1	0		

	DMR4					GRD4			
7	6	5	4	3	2	1	0		

	DMR5					GRD5			
7	6	5	4	3	2	1	0		

DMRX, DMRY, DMRZ, DMR4, DMR5

Установка коэф. умножения обнаружения для осей X, Y, Z, четвертой оси и пятой оси, соответственно.

Код установки			Множитель	
6	5	4	Импульсный кодирующий датчик	Резольвер/индуктосин
0	0	0	1 / 2	1 / 8
0	0	1	1	1 / 4
0	1	0	1	1 / 4
0	1	1	2	1 / 2
1	0	0	3 / 2	3 / 8
1	0	1	3	3 / 4
1	1	0	2	1 / 2
1	1	1	4	1

GRDX, GRDY, GRDZ, GRD4, GRD5

Емкость счетчика для возврата к базисной точке для осей X, Y, Z, 4-ой и пятой оси, соответственно. Емкость счетчика для возврата к базисной точке = коэф. умножения обнаружения x 2000 (В случае импульсного кодирующего датчика 2000 имп./об, однако в случае 2500 имп./об — 2500)

Стандартный код установки для резольвера/индуктосина — "110"

Стандартный код установки для резольвера/индуктосина — "0001"

(А) В случае резольвера/индуктосина (шариковинтовая пара в метрической и дюймовой системе)

Величина перемещения за оборот резольвера или период индуктосина	Единица отсчета (Единица обнаружения) (мм)	Коэф. умножения задания (CMR)	Коэф. умножения обнаружения (DMR)	Емкость счетчика для возврата к базисной точке
2 мм	1	1	0.5	2000
0.2 дюйм.	1	1	0.5	2000

(Б) В случае импульсного кодирующего датчика

Величина перемещения на один оборот электродвигателя (имп. кодир. датчика)			Единица отсчета (единица обнаружения) (мм или 10^{-4} дюйма)	Коэф. умножения задания (CMR)	Коэф. умножения обнаружения (DMR)			Емкость счетчика для возврата к базисной точке
Ходовой винт в метрической системе	Ось вращения	Ходовой винт в дюймовой системе			Имп. кодир. датчик 2000 имп./об	Имп. кодир. датчик 2500 имп./об	Имп. кодир. датчик 3000 имп./об	
12 мм	12°	1,2дюйма	1	1			4	6000
10 мм	10°	1,0дюйма	1	1		4		10000
8 мм	8°	0,8дюйма	1	1	4			8000
6 мм	6°	0,6дюйма	1	1	3		2	6000
5 мм	5°	0,5дюйма	1	1		2		5000
4 мм	4°	0,4дюйма	1	1	2			4000
3 мм	3°	0,3дюйма	1	1	1,5		1	3000
2,5 мм	2,5°	0,25 дюйма	0,5	2		2		5000
2 мм	2°	0,2дюйма	1	1	1			2000
1,5 мм	1,5°	0,15 дюйма	0,5	2			1	3000
1	1°	0,1дюйма	0,5	2	1			2000

(Прим. 1) В вышеприводимой таблице показаны стандартные значения установки. Можно изменить коэф. умножения задания и коэф. умножения обнаружения, однако при этом максимальная скорость подачи и др. могут ограничиваться.

0	2	7	CMRX
0	2	8	CMRY
0	2	9	CMRZ
0	3	0	CMR4
4	1	4	CMR5

CMRX, CMRY, CMRZ, CMR4, CMR5

Установка коэффициента умножения задания для осей X, Y, Z, 4-ой и 5-ой оси, соответственно.

(1) В случае ACMR=0 параметра 0316A (стандартная спецификация)

Код установки	Множитель
1	0,5
2	1
4	2
10	5
20	10

Что касается установочных величин, то смотрите таблицу параметров № 014 ÷ 017, 410.

(Прим.)

В случае других кодов, чем вышеприводимые, имеем постоянный множитель, равной "1".

(2) В случае ACMR=1 параметра 0316 (Произвольный множитель задания)

(i) Метод установки множителя задания, когда множитель находится в пределах $1/2 \div 1/27$

$$\text{Значение установки} = \frac{1}{(\text{множитель задания})} + 100$$

(ii) Метод установки множителя задания, когда множитель находится в пределах $2 \div 48$

$$\text{Значение установки} = 2 \times (\text{множитель задания})$$

(Примечание) В случае (ii) необходимо установить значение таким образом, чтобы множитель был целым числом.

Стандартный код установки для резольвера индуктосина - 2. См. параметр 0316 ACMR.

См. параметры 0316 ACMR

Связанное программное обеспечение
Серия
M01
M03
M05
M51
M53
M55