
Универсальный комбинированный

Сервопривод переменного тока

Руководство пользователя 2017 (V1.3)

каталог

1 Обеспечение безопасного и правильного использования оборудования	1
1,1 Электрическое предупреждение шока	1
1,2 Повреждение предупреждения оборудования	1
1,3 Предупреждение пожара	2
1,4 Требования к окружающей среде	2
2 Проверка и модели Описание	3
2,1 Контроль качества продукции	3
2,2 система управления с моделью	3
3 устанавливать	4
3,1 Примечания	4
3,2 Условия окружающей среды	4
3,3 Сервопривод	4
3,4 установлен серводвигатель	6
3,5 Направление вращения двигателя определяется	6
4 Интерфейсы и соединения	7
4,1 Примечания	7
4,2 Терминалы Введение	7
4,3 Функция клеммы CN3	8
4,4 Клеммы для подключения датчика двигателя CN1 / CN2	10
4.5 Ю Принцип интерфейса	11
4,6 правила подключения	12
5 Дисплей и Управление	13
5,1 Клавиатура	13
5,2 Мотор самопроверки	13
5,3 Изменение параметров и настроек	13
5,4 Servo инициализация	14
6 параметры	15
7 Запуск и сигнализации обработки	22
7,1 Запуск перед проверкой	22
7,2 Испытание силы бежать	22
7,3 Режим управления положением	23
7,4 Защита сервоприводов сигнализации и соответствующий способ обработки	24
Гарантийный	26
аппендикс 1 Мотор таблицы адаптации	27
1 , MG Серия двигателей	272 , HD Серия двигателей
.....	29

3, DY Серия двигателей	304, YH серия
..... 305, SEW серия	
..... 316, ZD серия	
..... 327, HST серия	
..... 338 Дельта Мотор	
..... 33	

1 Обеспечение безопасного и правильного использования оборудования

1.1 Электрическое предупреждение шока

	предупреждение
	Когда силы подъехать, не открывайте корпус машины, для того, чтобы избежать поражения электрическим током.
	Когда корпус открыт, не добавляет к мощности привода, чтобы избежать удара по открытой части высоковольтного электрического удара.
	Если привод не требует технического обслуживания, после отключения питания, подождите не менее 5 Мин, высокое напряжение на конденсаторе чувствительных и вольтметра проверьте напряжение безопасности упала, он может работать. После того, как места установки привода надежно, затем под напряжением. Серводвигатель и сервопривод должны быть заземлены. Не прикасайтесь диск влажными руками, чтобы избежать поражения электрическим током. Неправильное напряжение или полярность источника питания может привести к взрыву или эксплуатационные аварии. Убедитесь, что изоляция проводов, во избежание выдавливания провода, чтобы избежать поражения электрическим током.
	

1.2 Повреждение предупреждения оборудования

	предупреждение
	Не используйте электрическую энергию непосредственно к приводу U , B , W Выходной терминал, это приведет к повреждению привода.
	Будьте прямо между серводвигатель и сервопривод подключен, не гони U , B , W Емкостной элемент подключен к выходу, таким как подавление шума, фильтры, ограничители, импульсные помехи, так что водитель не будет работать должным образом. Пресс запросило доступ к источнику входного драйвера питания соответствуют критериям. Перед включением питания проверить правильность и надежность подключения кабеля.
	Пожалуйста, купить и использовать двигатель в случае необходимости, это может привести к повреждению привода и двигателя. Серводвигатель номинального крутящий момента, чем непрерывный эффективный крутящий момент нагрузки. И отношение нагрузки инерции инерции серводвигателя должен быть меньше рекомендованного значения.
	

1,3 пожарная сигнализация

 предупреждение	
	Привод поверхность горячих объектов не может быть установлена, и вдали от горячих материалов. В противном случае легко привести к
	пожару. Не влажное, коррозионный газ, горючий газ, используемый среды. В противном случае легко привести к пожару. Когда привод
	работает как необыкновенные обстоятельства, пожалуйста, немедленно отключите источник питания для работы по техническому обслуживанию. Привод длительной перегрузки работы, может привести к повреждению и возгоранию.

1.4 требования к окружающей среде

 предупреждение	
параметры	состояние
влажность	≤90% (Без конденсации)
рабочая температура	0 ~ + 40 не °C (без инея)
температура хранения	- 40 ~ + 55 ° C
высота	высота над уровнем моря 1000m следующий
вибрация	Менее 0.5G (4.9m / с 2) 10-60HZ (Не непрерывный режим)
среда воздуха	Безгремучертутен, горючий газ, масляный туман

2 Проверка и модели Описание

2,1 Контроль качества продукции

Для того, чтобы предотвратить этот продукт небрежное в процессе покупки и доставки, пожалуйста, проверьте следующие пункты, п

- а. Будь то желательно приобрести продукт: модель продукта были рассмотрены на двигатель и привод.
- б. Независимо от вала двигателя гладкой операции: вручную, вращающегося против часовой стрелки и по часовой стрелке

соответственно, вал двигателя, если плавная работа может быть представителем вала двигателя является нормальным.

- с. Внешний вид ли повреждение: визуально проверить повреждения на внешнем виде, для ослабленных винтов.
- д. Проверьте наличие недостающих компонентов.

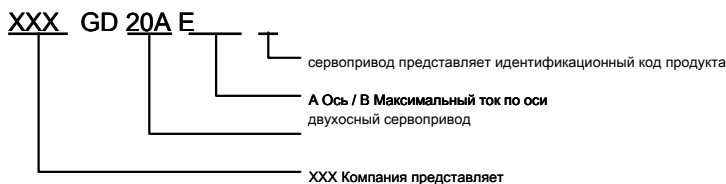
Полные компоненты сервоприводы включают:

- а. 1 Сервоприводы и 2 Серводвигатели.
- б. линия Мощность двигателя (U , В , W , PE) 2 Корень.
- с. Датчик двигателя линии 2 Корень.
- д. Инструкции сервопривода.
- е. линия электропередачи 1 Корень.

Если у вас есть какие-либо из выше случается, пожалуйста, свяжитесь с нами для надлежащей обработки.

2,2 система управления с моделью

Сервоприводы



3 устанавливать

3,1 Меры предосторожности

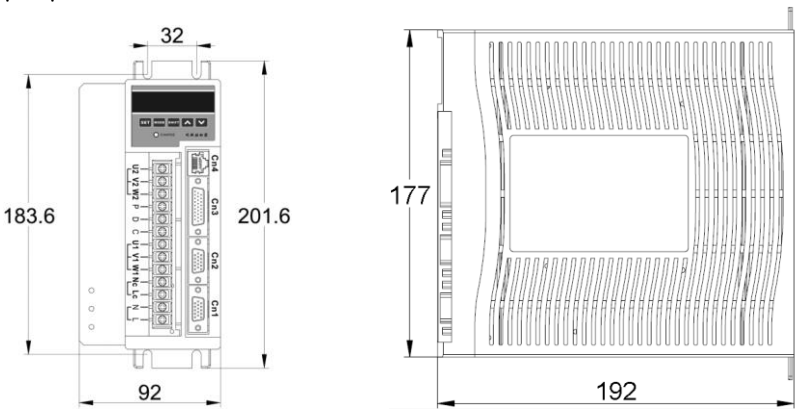
- Привод должен быть надежно закреплен, крепежные винты должны быть заблокированы, должны быть надежно закреплены, чтобы избежать вибрации.
- И связь между приводным двигателем не может быть затянута, а линия электропередачи и линия кодировщика лучше не идти на параллельных линиях.
- При установке привода, следует предотвратить попадание пыли или железа в привод.
- Ось вал двигателя и оборудование для отклонения сердца, чтобы быть маленькими.
- Двигатель должен быть надежно закреплен.
- Приводы, двигатели, тормоза и контактное сопротивление не воспламеняется, может привести к пожару.
- Привод мотор не слишком много стеки, а также для предотвращения повреждения падения давления.
- Приводной двигатель и в шоке.
- Приводной двигатель, хранящийся в установке должны соответствовать требованиям условий окружающей среды.

3,2 условия окружающей среды

проект	Требования привода	Требования двигателя
Рабочая среда температуры / влажности - 10 °C ~ 55 °C, влажность: менее 80% 0 °C ~ 40 °C, влажность: менее 80%		
Хранение Температура окружающей среды / влажность - 25 °C ~ 70 °C, влажность: менее 80% -40 °C ~ 50 °C, влажность: менее 80%		
вибрация	Менее 0.5G	
Другая среда работы	Шкаф управления, без пыли, сухой, не коррозионный газ, горючий, и низкой влажности, хорошо вентилируемом, чтобы избежать прямого солнечного света	В помещении, без агрессивных газов, горючих, избегать прямых солнечных лучей

3,3 Сервопривод

(1) Установочные размеры

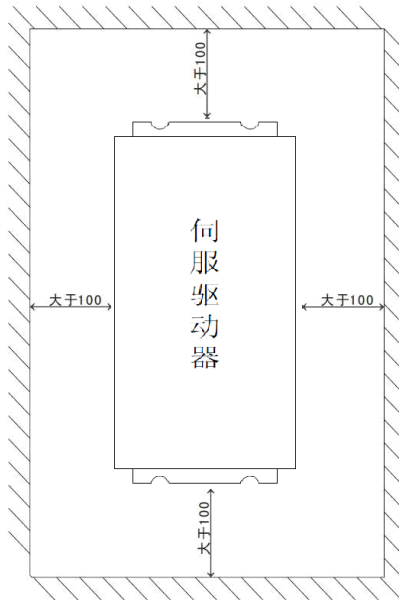


(3) Монтажное

При установке, надежно затянуть задний привод 4 Крепежные винты. (4)

Интервал установки

Между корпусом привода и шкафа управления, и другое электронное оборудование должно позволить заранее определенного интервала. На фигуре

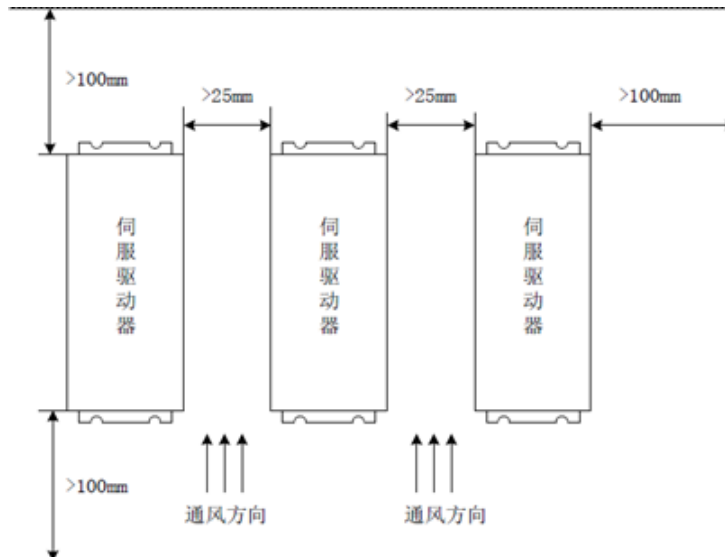


карта 3-5 Минимальное расстояние между схематической установкой

(5) Вентиляция

Когда несколько дисков, установленных, должны быть рассмотрены для каждого из требований охлаждения, охлаждающего

вентилятора, установленного в электрическом шкафу управления, обеспечить вертикальный теплоотвод охлаждающим воздухом к приводу. Несколько дисков у



карта 3-6 Схематический вид минимум нескольких дисков монтажного пространства и охлаждение

3,4 установлен серводвигатель

3.4.1. Способ установки

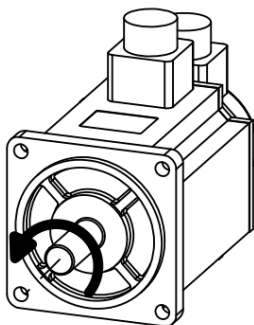
Горизонтальная установка: для предотвращения попадания воды, масла или другой жидкости, протекающей в кабельном порт двигателя, выход кабеля устанавливается вертикально ниже, чтобы: если вал двигателя и коробки передач установлены вверх, необходимость предотвращения масла от мотора-редуктора через проникновение вала двигателя.

3.4.2 Рекомендации по установке

- Когда установка и снятие шкивов, двигателя или вала двигателя не ударя молотком, чтобы избежать повреждения подшипника и датчика двигателя. Он должен тянуть винтовой пресс инструмент разборки.
- Проецирование вала двигателя, чтобы быть полностью или двигатель от генерации движения вибрации.
- Anti-свободные шайбы затянуто, чтобы зафиксировать двигатель, двигатель для предотвращения ослабления.
- Двигатель не может выдерживать большие осевые и радиальные нагрузки, используя соединение эластичного вала рекомендуется.

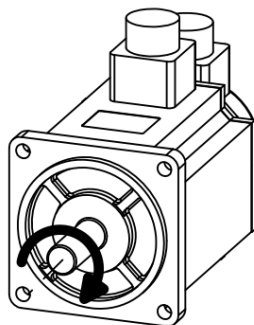
3,5 Направление вращения двигателя определяется

Это руководство описывает направление вращения двигателя определяется следующим образом: выступающий участок, обращенный вал двигателя, вращающийся вал вращается против часовой стрелки, как история, вращение по часовой стрелке, чтобы полностью изменить ось вращения. ф



вперед

Counterclockwise (CCW)



Обратный

По часовой стрелке (CW)

карта 3-8 Мотор направление вращения

4 Интерфейсы и соединения

4,1 Меры предосторожности

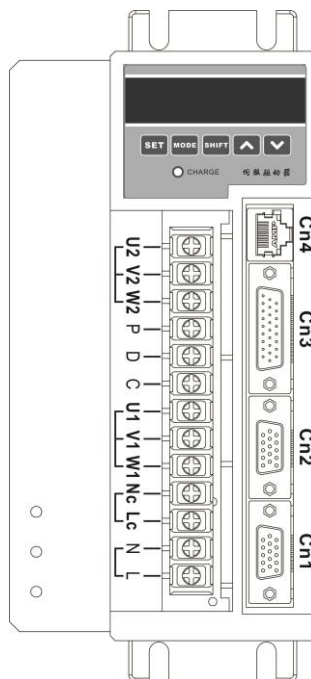
- Электропроводка должна быть полностью компетентным персоналом.
- Подключение или ремонт необходимо сначала отключить основной источник питания, через десять минут, может осуществляться за индикатор пит
- Убедитесь, что сервопривод и серводвигатель заземлены.
- Соединительный кабель не может иметь каких-либо повреждений, не вешайте тяжелые предметы на соединительный кабель

4,2 Терминалы Введение

фигура 4-1 , Блок питания для флага индикатора. Когда индикатор питания выключен, электрическая емкость остается внутри корпуса.

Не открывайте корпус или проводки его, чтобы избежать поражения электрическим током. Кнопки и LED дисплей должны быть установлены и

член. Другое имя терминала панели привода и соответствующие функции и меры предосторожности Таблица 4,1



карта 4-1 оконечная панель привода

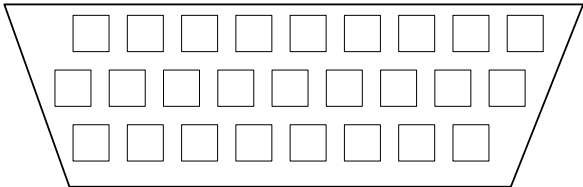
таблица 4,1 оконечная панель Введение Drive

имя терминала	функция	Меры предосторожности
U1 , V1 , W1 U2 , V2 , W2 электропередачи	Клеммы подключения двигателя линии	А Ось двигателя, и U1 , V1 , W1 Соответственно соединены; В Ось двигателя, и U2 , V2 , W2 Один к одному соединения
L , N Lc , Северная Каролина	Основной источник питания и управления терминалом	L , N вход питания терминала Главная цепь AC220V 50HZ Разве в выходные клеммы U , V , W соединены Lc , Северная Каролина Входной разъем питания цепи управления AC220V / 50HZ
PDC	Тормозной резистор клеммы	Вы должны использовать внешний тормозной резистор, резистор, соединенный соответственно с обоими концами тормоза D и P При использовании внутреннего тормозного резистора
CN1	Один соединительный датчик двигателя	терминал Обратите внимание, что определение каждого терминала открытия, определяется конкретным 4,4
CN2	Терминал II Подключение датчика двигателя	Обратите внимание, что определение каждого терминала открытия, определяется конкретным 4,4 И В
CN3	Функция клеммы	Обратите внимание, что определение каждого терминала открытия, определяется конкретным 4,2
CN4	RJ45 терминалы	Обратите внимание, что определение каждого терминала открытия, определяется конкретным 4,3
PE	клемма заземления	Во время использования, двигатель и водитель должен быть заземлен

4,3 Функция клеммы CN3

4.3.1 CN3 Расположение клемм

карта 4-2 Драйвер Функции для подключения к ПК терминала CN3 Схема конфигурации, CN3 есть 26 Pin разъем.



карта 4-2 CN3 Терминал (см лица штепсельных ушек)

4.3.2 CN3 Функциональное описание

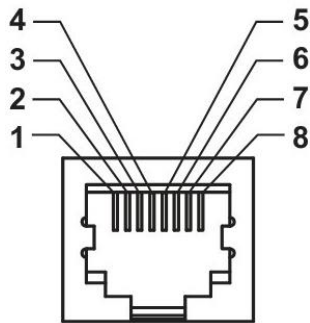
таблица 4,2 терминальное соединение связи с ПК CN3 Функциональное описание

Pin Number	Сигнал	Функциональное описание	Ввод и вывод
1	COM + запись	IO Питание для ввода привода IO оптрон, DC12 ~ 24V , Ток больше 100mA	
5	ЦВХ2	В Шпиндель серво сигнал разрешения ЦВХ2 Высоко, представляет собой диск закрыт, чтобы остановить работу. ЦВХ2 Низкий, чтобы указать, чтобы привод работать. банкнота 1 : Когда ЦВХ2 от к 0 Перед тем, двигатель должен быть неподвижен. банкнота 2 : Hit ЦВХ2 есть 0 После ожидания, по крайней мере, 50мс Введите команду.	с COM + Положительно, DI Отрицательно, вход оптопары
17	Dir2 +	В Ось направление внешнего входного импульса +	В импульсный вход терминал внешней команды Оси
14	Pulse2 +	В Внешний импульсный входной вал +	В импульсный вход терминал внешней команды Оси

18	COM-	экспорт IO земля	
7	DO2	В Сервооси сигнал готовности. DO2 есть 0 Представитель питания сервоприводов и основной источник питания работает нормально, без привода тревоги, привод не готов. DO2 есть 1 Когда главный выключатель питания или привод представитель сигнализации, водитель не готов.	с COM- Основание, обрыв цепи выходного
16	Dir2-	В Ось направления команды входного импульса	
15	Pulse2-	В Входная ось командного импульса	
23	A1 +	A Выходной вал Дифференциальный датчик A Сигнал +	
21	B1 +	A Выходной вал Дифференциальный датчик B Сигнал +	
4	DI1	A Шпindelь серво сигнал разрешения DI1 есть 1 Представляет собой диск закрыли, перестанет работать. DI1 есть 0 Представители позволяют приводу работать. банкнота 1 : Когда DI1 от 1 к 0 Перед тем, двигатель должен быть неподвижен. банкнота 2 : Hit DI1 есть 0 После ожидания, по крайней мере, 50мс Введите команду.	
13	Dir1 +	A Ось ввода команд направление импульса +	
2	Pulse1 + A	Входная ось командного импульса	
24	A1-	A Выходной вал Дифференциальный датчик A Сигнал -	
22	B1-	A Выходной вал Дифференциальный датчик B Сигнал -	
6	DO1	На 1-й диск сигнал готовности. DO2 есть 0 Представитель питания сервоприводов и основной источник питания работает нормально, без привода тревоги, привод не готов. DO2 есть 1 Когда главный выключатель питания или привод представитель сигнализации, водитель не готов.	
3	Dir1-	A Ось входного командного импульса -	
12	Pulse1-	A Ось входного командного импульса -	
8	CANL	CAN Bus сигналы	Этот сигнал используется двухосный привод
9	CANH	CAN Bus сигналы	
10	A2 +	Дифференциальный выход кодера A Сигнал +	
11	A2-	Дифференциальный выход кодера A Сигнал -	
19	B2 +	Дифференциальный выход кодера B Номер +	
20	B2-	Дифференциальный выход кодера B Нет -	
25	CZ1	кодировщик Z C открытым коллекторным выходом 1	
26	CZ2	кодировщик Z C открытым коллекторным выходом 2	

4.3.3 CN4 Расположение клемм

карта 4-3 водить CN4 RJ45 Расположение терминала фиг



карта 4-3 CN4 RJ45 Соединительные клеммы

4.3.4 CN4 Функциональное описание

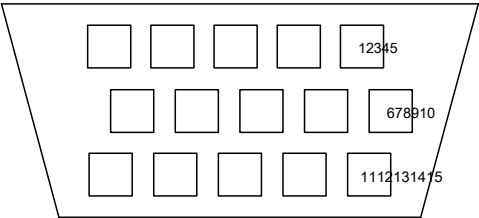
таблица 4,3 CN4 терминалы

Pin Number	Сигнал	Функциональное описание	Ввод и вывод
1	ЦВХ4	Внешний вход	с COM + Положительно, DI Отрицательна, вход оптопары
2	DGND	5V земля	
3	ЦВХ3	Внешний вход	с COM + Положительно, DI Отрицательна, вход оптопары
4	DO3	Внешний выход	с COM- Основание, обрыв цепи выходного
5	DO4	Внешний выход	с COM- Основание, обрыв цепи выходного
6	232-R1OUT	232 выходной порт связи	
7	VCC	5V	
8	232-T1IN	232 Входной порт связи	

4.4 Клеммы для подключения датчика двигателя CN1 / CN2

4.4.1 CN1 / CN2 Расположение клемм

карта 4-4 Для соединительных клемм привода датчика двигателя CN1 , CN2 Схема конфигурации, CN1 , CN2 есть 15 Pin разъем.



карта 4-4 Соединительные клеммы датчика двигателя (припой лист перед вилкой, чтобы увидеть)

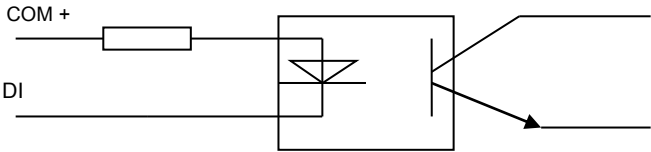
4.4.2 CN1 / CN2 Функциональное описание

таблица 4.4 Клеммы для подключения датчика двигателя CN1 / CN2 Функциональное описание

Терминал No.	Сигнал	знак	функция
6	Выходная мощность	+ 5V	Серводвигатель + энкодер. 5V Мощность, длина кабеля
1	Мощность земля	GND	Более длинные градусов множество основных проводов должны использоваться параллельно
2	кодировщик A + Enter	A +	Серводвигатель фотоэлектрический датчик A Подключается к +
3	кодировщик A- запись	A-	Серводвигатель фотоэлектрический датчик A- соединенный
4	кодировщик B + Enter	B +	Серводвигатель фотоэлектрический датчик B Подключается к +
5	кодировщик B- запись	B-	Серводвигатель фотоэлектрический датчик B- соединенный
10	кодировщик Z + Enter	Z +	Серводвигатель фотоэлектрический датчик Z Подключается к +
15	кодировщик Z- запись	Z-	Серводвигатель фотоэлектрический датчик Z- соединенный
14	кодировщик U + Enter	U +	Серводвигатель фотоэлектрический датчик U Подключается к +
9	кодировщик U- запись	U-	Серводвигатель фотоэлектрический датчик U- соединенный
13	кодировщик V + Enter	V +	Серводвигатель фотоэлектрический датчик V Подключается к +
8	кодировщик V- запись	V-	Серводвигатель фотоэлектрический датчик V- соединенный
12	кодировщик W + Enter	W +	Серводвигатель фотоэлектрический датчик W Подключается к +
7	кодировщик W- запись	W-	Серводвигатель фотоэлектрический датчик W- соединенный
11	пустой	Северная	Каролина

4.5 И.О. Принцип интерфейса

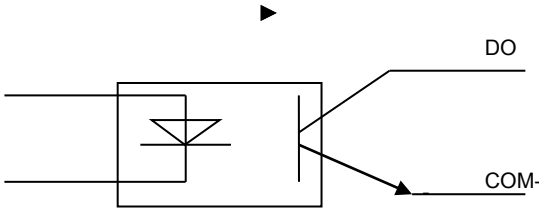
4.5.1 запись IO режим



карта 4-5 запись IO режим

- Питание обеспечивается пользователем, DC12 ~ 24V , Ток больше 100mA ;
- Reverse полярности питания, привод не будет работать.

4.5.2 экспорт IO режим



карта 4-6 экспорт IO режим

- Внешнее питание, обеспечиваемое пользователем, если полярность питания обратная, то сервопривод может быть поврежден.
- Выход с открытым коллектором формы, максимальный ток 50mA , Максимальное напряжение внешнего источника питания 25V ,

Таким образом, выходной сигнал выключателя нагрузки должны соответствовать ограниченным. Если оно превышает или выход подключен непосредственно

Затем, сервопривод может быть поврежден;

- Если нагрузка индуктивной нагрузки, такие как реле, чтобы быть анти-параллельным диод на нагрузке. Если диод подключен в обратном направлении, будет поврежден драйвер.

4.5.3 Дифференциальный вход и выход

Дифференциальный вход и выход соответственно с помощью режима AM26LS32 и AM26LS31 Или как входной и выходной режим.

4,6 требования к подключению

- 1 , Он рекомендует трехфазный изолирующий трансформатор, снижая вероятность поражения электрического тока;
- 2 , Мощность рекомендовано шумовой фильтр для улучшения способности анти-помехозащищенности;
- 3 , Установка перемычки-предохранитель позволяет неисправность привода, чтобы отрезать внешний источник питания;
- 4 , Для заземления провода $\geq 2.5\text{mm}^2$, Толщина, сделанные из одной точки земли, и клемма заземления в серводвигателя

Клемма заземления привода PE Всегда на связи;

- 5 , Чтобы избежать сбоев в работе из-за помех, фильтр шума рекомендуется, и примечание:

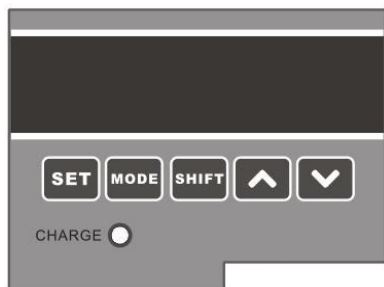
- Шум фильтр, и сервопривод установлен как можно ближе хост-контроллер;
- Реле, контактор переменный ток, тормозной и другой варистор должны быть установлены в катушке;
- Кабель питания и схема сигнальной линии не связаны вместе;

- 6 , Экран кабеля подключен правильно;

5 Дисплей и Управление

5,1 клавиатура

Панель привода 5 более индикатор Цифровой дисплей и 5 Ключи ▲, ▼, SHIFT, РЕЖИМ, SET Состав для отображения различных состояний системы, задать параметры.



Основные функции следующим образом:

▲ : Серийный номер, увеличить значение, или параметр вперед.

▼ : Серийный номер, снижение стоимости, или вариант назад.

SHIFT : Переход влево на одну цифру.

РЕЖИМ : Возвращение переключателя режима работы или меню.

SET Введите ключ, введите следующий уровень меню.

5,2 Мотор самопроверки

После включения питания, контроллер готов к запуску 1 параметр 0 Изменено 0 параметры 1 Изменено 1234 Сохранить, а затем кнопку " РЕЖИМ «Кнопка для ввода самопроверки состояния), А Вал двигателя входит в состояние самотестирования (панель дисплея t1 —), Как 5-2 Рис. Нажмите " ▲ " Кнопка, двигатель в соответствии с параметрами 86 Установить число оборотов вращения. После вращения двигателя, нажмите " ▼ «Кнопка, в это время, двигатель перестанет вращаться. Точно так же, В Вал двигателя входит в состояние самотестирования (панель дисплея t2 —) В этом случае, нажмите кнопку " ▲ " Кнопка, двигатель в соответствии с параметрами 87 Установить число оборотов вращения. После вращения двигателя, нажмите " ▼ «Кнопка, в это время, двигатель перестанет вращаться.

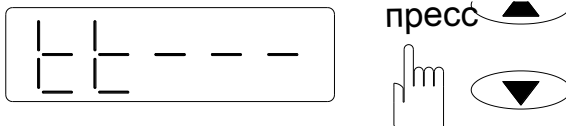
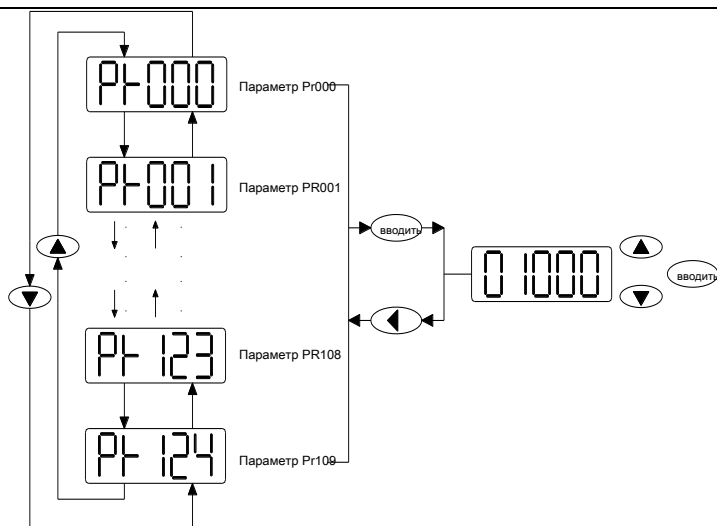


Рисунок 5-2 показывает тестовую панель от двигателя

5,3 Изменение параметров и настроек

Нажмите " РЕЖИМ «Кнопка вводить Состояние настройки параметров, чтобы перейти в режим настройки параметров контроллера (панель дисплея Pr000), Как 5-3 Рис. Используйте " ▲ «И» ▼ После того, как ключ», чтобы переключиться на номера параметров для настройки, с помощью SET Ключ для отображения текущих значений параметров, то вы можете использовать " ▲ «И» ▼ «Кнопка для изменения содержимого этого параметра. После редактирования нажмите» SET Параметры «ключ, модификация будет сохранена ,



5-2 Мотор настройки параметров панели индикации состояния

Примечание: 1. Когда самодиагностика состояния и настройки параметров, и машина будет игнорировать команду хост-компьютер.

5,4 Servo инициализация

(1) Нажмите " ← " Кнопка выбора для входа в режим настройки параметров. (2) Нажмите клавиши со стрелками, чтобы выбрать параметр PR001 , (3) Пресс SET Ключ иди PR001 Установка параметров. (4) Нажмите клавиши со стрелками, чтобы изменить параметры, то PR001 Параметр для 09250 , (5) Параметр выбора Pr124 пресс SET Ключевой набор Pr124 Закон в качестве параметров для восстановления настроек по умолчанию диска (6) Параметр выбора PR123 пресс SET Ключевой набор PR123 , Затем снова, сброс привода.

6 параметры

Нет.	ИМЯ	функция	20A / 20A-G	30A / 30A-G
0	Выбор режима работы	0 : Тестовый режим 1 : Нормальный режим	1	1
1	пароль	Тестовый режим должен быть установлен 01234, Когда параметр установлен на инициализацию 09250 Нормальные рабочие параметры должны быть установлены 0001	1	1
2	Отображение контента	Если этот параметр установлен для работы под наблюдением интерфейса контента отображается ----- 0 : Одна скорость вращения двигателя (Оборотов в минуту) 1 : фактическая скорость двигателя II (Оборотов в минуту) 2 : Одно значение крутящего момента двигателя (1/100 Номинальный крутящий момент) 3 : Зарезервировано 4 : значение крутящего момента электродвигателя II (1/100 Номинальный крутящий момент) 5 : Зарезервировано 6 : Значение Напряжение на шине (0.1V) 7 : заданное значение скорости Один двигателя (Оборотов в минуту) 8 : заданное значение частоты вращения двигателя II (Оборотов в минуту) 9 : Одно фактическое положение двигателя (1PULSE) 10 : Один двигателя компенсация исходного положения (1PULSE) 11 : II фактическое положение двигателя (1PULSE) 12 : 2-й двигатель компенсация исходного положения (1PULSE) 13 : Один двигатель начальная А Фаза тока смещения 14 : Один двигатель начальная В Фаза тока смещения 15 : Мотор нет А Фаза текущее значение выборки 16 : Мотор нет В Фаза текущее значение выборки 17 : Мотор первоначальный II А Фаза тока смещения 18 : Мотор первоначальный II В Фаза тока смещения 19 : Двигатель II А Фаза текущее значение выборки 20 : Двигатель II В Фаза текущее значение выборки 21 : Значение захвата датчика Один двигателя 22 : 2-я величина захвата датчика двигателя 23 Один из фактического положения оригинала двигателя (1PULSE) 24 : II двигатель фактического исходное положение (1PULSE) 25 : Зарезервировано 26 : Зарезервировано 27 Один датчика двигателя захват необработанного значения 28 : Захват необработанного значения второго датчика двигателя 29 : В состоянии порта 30 : Зарезервировано 31 : Обратная связь Одна позиции 32 : Номер обратной связи две позиции 33 : Одна инструкция 34 Директива II 35 Один оставшийся двигатель импульса 36 : Количество оставшегося импульса двигателя II 37 : Зарезервировано	0	0

Нет.	ИМЯ	функция	20A / <u>20A-G</u>	30A / <u>30A-G</u>
		38 : Зарезервировано 39 : Зарезервировано 40 : Зарезервировано 41 : Зарезервировано 42 : В последний раз журнал тревог 43 : Запись по тревоге Предпоследний 44 : Третий последний аварийный сигнал 45 : Взаимная четвёртая сигнализация		
3	бит Направление	Этот параметр определяет функцию инверсии командного импульса, его низка два (БИТ) Является действительным, младший бит двигатель отрицается, второй минимум за номер два двигателя сведены на нет. Команда направление тока от направления вращения двигателя CW , Задние один, направление вращения двигателя становится CCW , Пример: текущие параметры 0 Рулевое управление двигатель находится на втором CW, Если установлено 0x1 , Является ли номер один двигатель CCW, II является CW, Если установлено 0x2 , Двигатель находится на 1-м CW № 2 является CCW Если установлено 0x3 Оба двигателя CCW	3	1
4	Тормозной цикл	Для установки периода торможения после открытия тормоза достигает напряжения (единица измерения: 100us)	10	10
5	Цикл Brake долг	Используется для установки цикла тормоза долга: Pr5 / Pr4	5	5
6	Тормозное включение значения	напряжения Для установки значения торможения пускового напряжения (В)	380	380
7	Тормоз от напряжения Выкл значение	для установки тормоза (В)	370	370
8	Перенапряжение значение	Напряжение на шине превышает этот раз значения перенапряжения тревоги (В)	410	410
9	Под-значение напряжения	напряжение Ссылка падает ниже этого минимального напряжения значение времени (В)	120	120
10	Значение перегрузки тормозного резистора	Непрерывный режим работы, чем когда тормозной резистор PR10 мс Когда тормозное сопротивление 1000 Ом	1000	1000
11	Один номинальный ток двигателя	(А)	65	34
12	Один номинальная частота двигателя	(ГЦ)	200	200
13	Один положительный ограничитель скорости	Единица измерения: 1/1000 Номинальная частота вращения, Если установлено 1000 , Он представляет собой самую высокую положительную скорость номинальной скорости	1000	1000
14	Один отрицательный ограничитель скорости	Единица измерения: 1/1000 Номинальная частота вращения, Если установлено 1000 , Он представляет собой самую высокую положительную скорость номинальной скорости	1000	1000
15	Один нижний предел перегрузки	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент, Мотор значение выходной крутящий момент выше, чем в одну минуту Таймс 12 Нет сигнала тревоги	1200	1200
16	Один из предела перегрузки	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент, Одна секунда непрерывного двигателя выходного значения крутящего момента выше этого Таймсы 13 Нет сигнала тревоги	1700	1700
17	Режим скорости Один двигателя 1 Мера Компенсация скорости	диапазон 500-2000 Чем меньше значение, тем быстрее скорость реакции.	707	707
18	Один положительный ограничитель крутящего момента	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент, Один максимум двигателя ограничивает положительный крутящий момент	3000	3000
19	Первый отрицательный ограничитель крутящего момента	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент, Мотор не максимальный предельное значение крутящего момента отрицательного	3000	3000
20	удержание	(Необходимо установить 1000)	1000	1000
21	Режим скорости Один двигателя 1 Мера компенсация Двухскоростной	Чем больше значение, тем быстрее реакция	1000	1000
22	удержание	(Необходимо установить 1000)	1000	1000
23	Режим скорости двигателя II 1 Мера компенсация Двухскоростной	Чем больше значение, тем быстрее реакция	1000	1000
24	Одно положение будет достигнуто	значение Когда ошибка положения меньше, чем это значение, то положение будет достигнуто, когда местоположение выходя	1000	1000

Нет.	ИМЯ	функция	20A / <u>20A-G</u>	30A / <u>30A-G</u>
	(PULSE) значение	Прибытие сигнала (OUT3 Выход низкий)		
25	толерантность Одно положения	Если это значение превышает позицию раз позиции тревоги допуска ошибки Единица измерения: 10 PULSE	1000	10000
26	Одно положение функции импульса ramпы	Это значение определяет 1мс Допустимое количество входных импульсов	100	100
27	Один из электрического и электронной передаточного отношения мать		1	1
28	Один из электрического и электронной передаточного отношения сын		1	10
29	Одним из факторов, петли пропорциональна позиции	Единица измерения: 1 / с	70	50
30	Один контур положения Коэффициент подачи вперед		0	0
31	Односкоростной проп. Единица измерения: Гц		3750	1500
32	Одна скорость интегральный коэффициент контура	Единица измерения: Миссисипи	200	3000
33	Один контур тока пропорционального усиления		15	15
34	Одна токовая петля интегральный коэффициент усиления		20	20
35	Одно положение переднего среза фильтра контура пропускной способности Off частоты	Единица измерения: Гц	100	100
36	Один выход контура положения фильтра отсечки Off частоты	Единица измерения: Гц	150	150
37	Один выходной фильтр контура скорости среза Off частоты	Единица измерения: Гц	500	500
38	Одна скорости фильтр обнаружения среза частота		400	400
39	Первый выходной ток контура фильтра отсечки Off частоты	Единица измерения: Гц	4000	4000
40	Один ток отсечки фильтра обнаружения частота	Единица измерения: Гц	500	500
41	удержание		200	34
42	II двигатель пиковый номинальный ток (A)		200	200
43	II номинальная частота двигателя	Единица измерения: Гц	1000	1000
44	положительный ограничитель скорости II	Единица измерения: 1/1000 номинальная скорость	1000	1000
45	Второй отрицательный ограничитель скорости	Единица измерения: 1/1000 номинальная скорость	1000	1000
46	Предел второй перегрузки низкий	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент Мотор значение выходной крутящий момент выше, чем в одну минуту Таймс 12 Нет сигнала тревоги	1200	1200
47	II перегружать предел	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент Одна секунда непрерывного двигателя выходного значения крутящего момента выше этого Таймсы 13 Нет сигнала тревоги	1700	1700
48	Режим второй скорости вращения двигателя 1 компенсация Чем меньше, тем быстрее ответ		707	707
49	положительный ограничитель крутящего момента II,	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент	3000	3000
50	отрицательный ограничитель крутящего момента II	Единица измерения: 1/1000 Номинальный крутящий момент	3000	3000
51	удержание	(Необходимо установить 1000)	1000	1000
52	удержание		50	100
53	удержание	(Необходимо установить 1000)	1000	1000
54	удержание		1	1
55	Номер два позиции, чтобы достичь положения (PULSE)	Какая ошибка положения меньше, чем это значение, то положение будет достигнуто, то выходной сигнал достигнет положения (OUT3 Выход низкий)	10	10
56	сигнальное значение допуска	положения Если это значение превышает позицию раз позиции тревоги допуска ошибки	<u>10000</u>	<u>10000</u>

Нет.	ИМЯ	функция	20A / 20A-G	30A / 30A-G
		Единица измерения: 10PULSE		
57	Импульс заданного значения скорости	Определение дома 1мс Допустимое количество входных импульсов	300	100
58	передача знаменатель Электронного двигателя II		1	1
59	2-го двигателя Передаточное отношение		10	10
60	Кольцо II, положение масштабного коэффициента	Единица измерения: 1 / с	50	50
61	Номер два положения Коэффициент	контура с прогнозированием	0	0
62	II Скорость проп. Единица измерения:	Гц	1500	1500
63	цикл II, интегральный коэффициент	скорости Единица измерения: Миссисипи	3000	3000
64	Вторая токовая петля пропорциональное	усиление	10	10
65	II токовая петля интегральный коэффициент	усиления	20	20
66	Кольцо II, положение частоты среза фильтра упреждения Единица измерения:	Гц	100	100
67	Кольцо II, положение коэффициентов выходящего фильтра	Единица измерения: Гц	150	150
68	Выход контура скорости фильтра II, частота среза Единица измерения:	Гц	500	500
69	Фильтр обнаружения скорости среза II, частота		400	400
70	Выходной ток петли фильтра II, частота среза		--1	4000
71	Текущий обнаружение среза фильтра II, частота		--1	--1
72	Выбор входного импульса	0 : Один двигатель выбрать импульсный вход, два выбора двигателя входного импульса II, 1 : Выберите двигатель импульса нет-входа и два на втором двигателе выбора импульсного входа и два 2 : Двигатель не импульсный вход не будет выбран один и два двигателя выбрать импульсный вход 3 : Один вход выбора двигателя II II импульсный двигатель выбрать импульсный вход	500	500
73	Один полицейский щит	Установка бита Нет сигнализации тревоги означает щит 0x1 26 Z Пульс неправильно 0x2 2 нашей эры неправильно 0x4 50 Частота входного импульса слишком быстро (больше 2М) 0x8 4 перенапряжение 0x10 5 коричневый 0x20 6 допуск положения 0x40 7 Перегрузка тормозного резистора 0x80 51 частота импульсов быстрой обратной связи (больше 2М) 0x100 37 кодировщик WUZBA сигнал тревоги 0x200 11 UVW Читайте неправильно	32	32
74	Alarm Mask II	0x400 54 0x800 12 перегрузка 1 0x1000 13 перегрузка 2 0x2000 0x4000 15 стойло 0x8000 16 перегрузка 3	32	32
75	Настройка последовательной скорости фильтрации Laid	0 : Последовательный близко 1 : 232 совместимый MOTORBUG режим отладки программного обеспечения скорость передачи данных 1:5200 ; 1		1

Нет.	ИМЯ	функция	20A / 20A-G	30A / 30A-G
76	Функция выбора	0x2 : PC обратный монитор последовательный порт 0x80 Не принимать команду импульсов импульса	8	29
77	Серийный номер отправляется обратно осциллограф (1-3)	Установить 1,2,3 Были загружены 1.2.3 Группа данных на верхние осциллографы машины	2	3
78	Первый канал с контентом 485 формат связи	232 Режим, то есть, 75 No. параметры 10 : Настройка Одна скорости 1 : Установка скорости II 2 : Обратная связь Одна скорости 3 : Обратная связь по скорости II 4 : Набор Минуточку 5 : Установка второго момента 6 : Обратная связь Минуточки 7 : II Крутящий Обратная связь 8 : 9 : 10 : 11 : 12 : 13 : 14 : 15 : 16 : 17 : 18 : 19 : 20 Один А текущая фаза 21 Один В текущая фаза 22 Один С текущая фаза 23 : II А текущая фаза 24 : II В текущая фаза 25 : II С текущая фаза 31 : Значение Напряжение на шине	2	2
79	Содержание кольцевой проверки	Двухканальной то же самое	3	3
80	Содержание кольцевой проверки	Трехканальной то же самое	4	4
81	несущая частота		356	356
82	Фильтрация число командных импульсов		3	3
83	Количество импульсов обратной связи фильтр		3	3
84	удержание		3	3
85	Параметры непользовательские, держать	8 Неизменный	8	8
86	Испытательная скорость (RPM)		100	100
87	удержание		100	100
88	Компенсация Один крутящего момента		0	0
89	Один компенсации магнитного поля		0	0
90	Компенсация вращающего момента II,		0	0
91	Компенсация II, магнитное поле		0	0
92	удержание		1000	1000
93	удержание		1000	1000

Нет.	ИМЯ	функция	20A / 20A-G	30A / 30A-G
94	Выбор кода Одна машина	первый 4 мекерный 3 Нет. 2 Нет. 1 Нет. 0 место Выбор двигателя код линий См Приложение 1 Выбор типа датчика 0 Авиации общего назначения подключи линия кодер 2500 1 головка AMP общая линия кодер 2500 2 кодер Delta 32500 Провод область линии кодировщик 4 Линия магнитный датчик 1000 52000 Провод область линии кодировщик 6 Магнитный датчик 500	0	0
95	Выбор II код с двигателем 94 параметры Количество			3
96	Значение Одно деление	Вместо того, чтобы кодер значение обратной связи, это значение увеличивается 2048 Значение датчика может быть сведено на нет.		
97	Значение второго деления		1	1
98	Режим Один импульс	Bit1 Bit0 0 0 : Направление импульса + 01 : Зарезервировано 10 : AB (QEP) пульс 11 : CW / CCW Bit2 0 : Положительная логика 1 : Отрицательная логика Бит5 Бит4 Бит3 (только CW / CCW Активный режим) 0 0 0 : + Восходящая весь путь к другой низкой дороге 0 0 1 : Высокая дорога все пути к другому восходящего +	0	0
99	импульсный режим II,	то же самое	0	0
100			30	30
101			40	40
102			20	20
103			40	40
104		Перевернутый статус входного порта, как и IN1 Параметр отрицается 1 воли IN1 , IN2 В то же время отрицается, установите 3		
105	Фильтрация команды положения Один двигателя По частоте			
106	Положение двигателя команда фильтрации II По частоте			
107	удержание			
108	удержание			
109	удержание			
110	удержание			
111	удержание			
112	удержание			
113	удержание			
114	удержание			

Нет.	ИМЯ	функция	20A / <u>20A-G</u>	30A / <u>30A-G</u>
115	удержание			
116	удержание			
117	удержание			
118	удержание			
119	удержание			
120	удержание			
121	удержание			
122	CZ1CZ2 Выберите Выход	CZ1 Выход: Bit1 Bit0 0 0 Одно положение двигателя, чтобы достичь 1 II положение двигателя, чтобы достичь 0 один Z выходной сигнал 1 1 II Z выходной сигнал CZ2 экспорт B3 B2 с CZ1		
123		сброс		
124	Восстановление настроек по умолчанию	Примечание: Перед использованием этой функции необходимо сначала настроить PR001 Значение. См метод настройки PR001 Инструкции.		

7 Запуск и сигнализации обработки

7,1 Проверка перед запуском

(1) Электропроводка

- Сервопривод Потребляемая мощность (Lc , Северная Каролина , L , N) Должен быть подключен правильно.
- Выходная мощность двигателя и сервопривод (U , V , W) Должны быть подключены к тому же самому.
- Каждый источник питания (Lc , Северная Каролина , L , N) И сервопривод выходы (U , V , W) Не закорочены.
- Сервопривод и двигатель сервопривода был заземлен. (2)

Использование среды

- В первой главе отвечают экологическим требованиям

окружающей среды. (3) Механическое соединение

- Механическое соединение в соответствии с требованиями первой главы. И приводной двигатель должен быть надежно закреплен.
- Примечание: Перед использованием серводвигателя, использовать режим самопроверки привод двигателя, что работы

двигателя, как правило, и затем приводит в действие монтажного разъема серводвигателя.

7,2 Испытание силы бежать

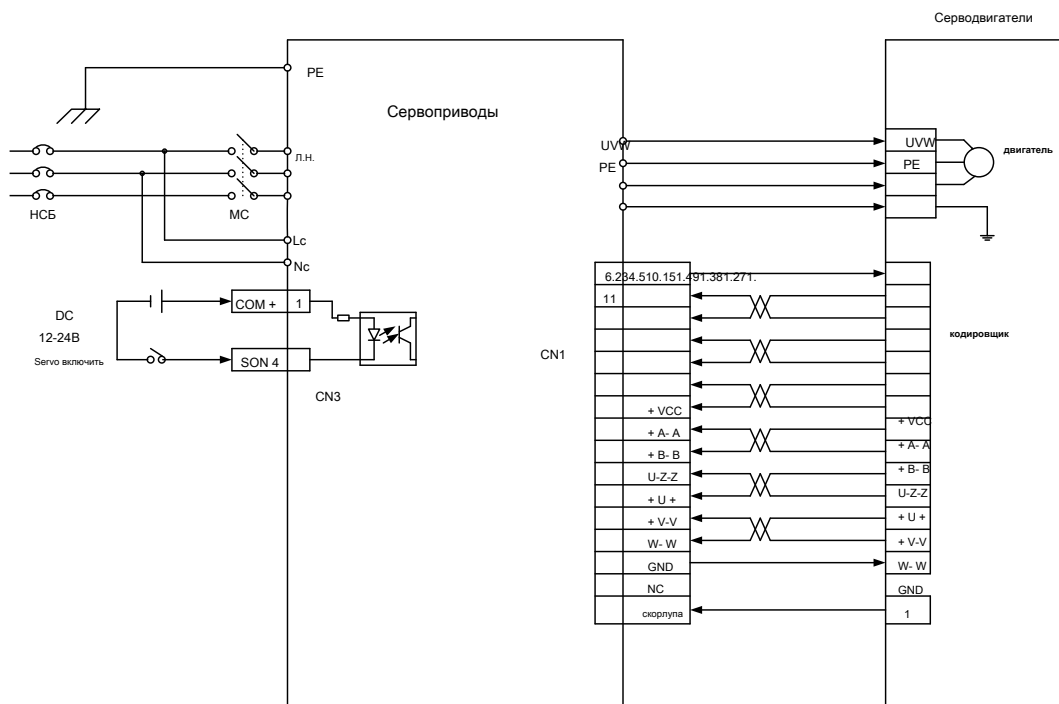
До правильной работы серводвигателя, он должен сначала подтвердить параметры. Убедитесь, режим управления серво в этом нуждается. В противном случае, непредсказуемые рабочие состояния могут произойти.

7.2.1. Перед тем власти

- Мотор без нагрузки, то есть, чтобы не увеличивать нагрузку на валу двигателя.
- Для того, чтобы зафиксировать двигатель, ускорение управления двигателем и замедление шоки.

7.2.2 электропроводка

- На рисунке 7,1 Подключение, основные клеммы цепи, однофазный AC220V встреча L , N Терминалы.
- Терминал управления напряжением Lc , Северная Каролина Заказы фаза AC220V ,



карта 7,1 Ввод в эксплуатацию Схема подключения

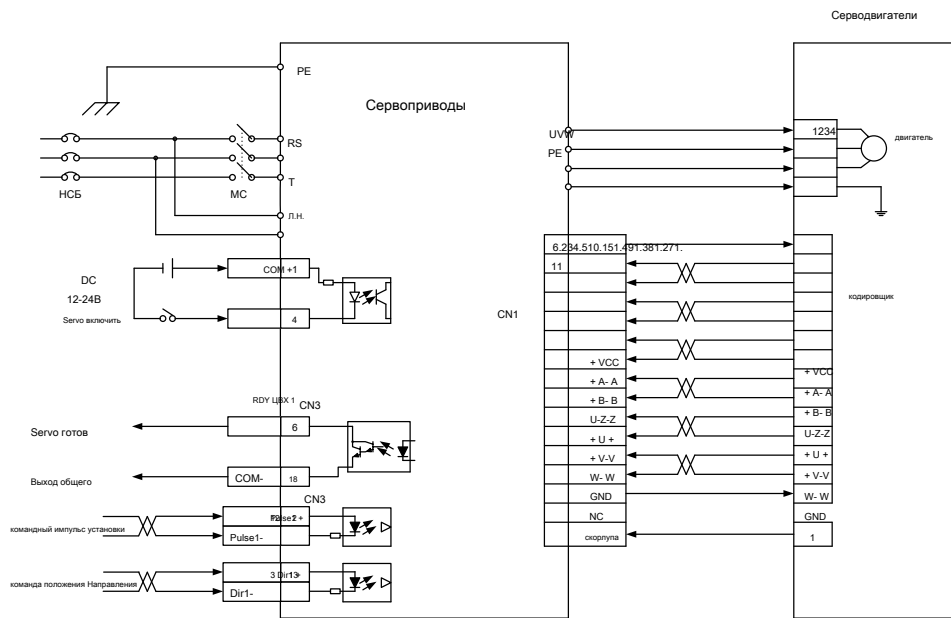
7.3.3 Управление панели

обращаться 5,2 Мотор режим самотестирования работы.

7,3 Режим управления положением

7.3.1 электропроводка

- На рисунке 7,2 Подключение, основные клеммы цепи, однофазный AC220V встреча L , N терминалы
- Терминал управления напряжением Lc , Северная Каролина Заказы фаза AC220V ,



карта 7,2 схемы управления установкой

7.3.2 операционная

В режиме управления положением, команда позиция из CN3 на PULSE и DIR Терминалы. Контроллер может принять настоящую командную

позицию в трех режимах: импульсный режим квадратного, направление вдоль одиночного режима счета импульсов, направление режима подсчета импульсов

В режиме позиции, вы можете быть обеспечены соответствующим соотношением электронных передач в соответствии с различными

требованиями. Пожалуйста, обратитесь к конкретным Описанию параметров Один параметров двигателя Pr027 и Pr028 , II двигатель PR058 и PR059 ,

7,4 Защита сервоприводов сигнализации и соответствующий способ обработки

код ошибки	Причина неисправности	лечение
1	Параметр Ошибка калибровки или параметр Название установлен неправильно или номинальный ток двигателя	Пожалуйста, проверьте параметры настройки диапазона
2	Ток нулевой неправильно	Неисправность токовой цепи обнаружения, проверка часть цепи
3	нашей эры Тайм-аут выборки	нашей эры Отбор пробы отказа цепи, проверьте часть схемы
4	перенапряжение	Убедитесь, что нестабильность напряжения сети, высокая мощность двигатель перегружен замените тормозной резистор
5	коричневый	Проверьте напряжение питания слишком низкое
6	Положение об ошибке отслеживания контура	Увеличение коэффициентов слишком велика усиления контура положения, чтобы уменьшить частоту входного импульса

		по 18 Параметр экранирования Количество
7	Перегрузка тормозного резистора	Тормозной увеличение мощности сопротивления
8	Параметры инициализации Ошибка пароля	Повторно инициализировать
9	Оборудование от перегрузки по току	Проверьте кабель датчика подключен правильно Проверьте двигатель UVW Проверьте, правильно ли кабель питания правильно подключен к приводного двигателя и мощности привода спичек, чтобы проверить на наличие повреждений.
11	Датчик не подключен	Присоедините провода датчика
12	перегрузка	Уменьшите нагрузку на двигатель
13	Перегрузка два	Заменить привод
15	стойло	Проверьте кабель датчика свободно, электрический кабель питания свободно
16	Программное обеспечение от перегрузки по току	Детектирование ли заглух двигатель, кабель датчика свободно, электрический кабель питания свободно
17	Текущая коррекция неправильно	Чип или монтажная плата повреждена
21	CAN ошибка связи	
22		
23		
24		
25		
26	Z Пульс неправильно	
27	Наблюдая настройку параметров скорости неправильно	Установить правильно 81, 83 No. параметры
34	Настройки параметров деления частоты неправильно	Повторно установить номер с частотным разделением каналов
36	Настройки режима Pulse неправильно	Сброс импульсного режима правильно
37	неисправность датчика	Присоедините провода датчика
50	импульсный вход неправильно	Заново линии датчика, линии электропередач правильно
51	Пульс неправильной обратной связи	Заново линии датчика, линии электропередач правильно
54	Z потеря импульса	Заново линии датчика, линии электропередач правильно
52	Параметры импульсного фильтра неправильно	Заново линии датчика, линии электропередач правильно

Гарантийный

1 гарантия

Компания для своего сырья и технологических дефектов в изделии обеспечивает одну гарантированности года от даты отгрузки. В течение гарантийной

Дефектные продукты обеспечивают бесплатный сервис по техническому обслуживанию.

2 Не гарантия

- Неправильное подключение, например, источник питания восстанавливается и отрицательный электрический разъем.
- Несанкционированные изменения внутри устройства.
- Электрические и экологические требования за пределами использования.
- Environmental бедного тепловыделение.

3 процедуры технического обслуживания

Для продуктов, технического обслуживания, мы будем иметь дело со следующей процедурой:

(1) Перед отправкой необходимо позвонить в компанию, чтобы отразить отказ продукта.

(2) Закрываемый сопровождая письменное описание, описание ремонта Симптом привода; когда напряжение короткого замыкания, ток

И дело окружающей среды; информация название контакта, номер телефона и почтовый адрес.

4 Ограничение гарантии

Ограниченная гарантия продукта продукт и процесс средство (т.е., идентичность).

Компания не гарантирует, что ее продукция может адаптироваться к конкретному приложению клиента, потому что также требование пригодности и тех

А условия использования и окружающей среды. Компания не рекомендует этот продукт для клинического использования.

5 Требования к техническому обслуживанию

Пожалуйста, заполните пользователя переделок «Maintenance Report» (форма может быть получена из бизнес-сектора Отдел I), с тем чтобы облегчить

аппендикс 1 Мотор таблицы адаптации

1 , MG Серия двигателей

код параметра	Тип двигателя	Номинальный крутящий момент Nm	номинальная скорость г / мин	номинальная мощность кВт
0	130ST-D05020	5.0	2000	1,0
1	130ST-M10015	10	1500	1,5
2	130ST-M10010	10	1000	1,0
3	130ST-M06025	6	2500	1,5
4	130ST-M05025	5	2500	1,3
5	130ST-M04025	4	2500	1,0
6	110ST-M06030	6	3000	1,8
7	110ST-M06020	6	2000	1.2
8	110ST-M05030	5	3000	1,5
9	110ST-M04030	4	3000	1.2
10	110ST-M04020	4	2000	0.8
11	110ST-M02030	2	3000	0.6
12	90ST-M02430	2,4	3000	0,75
13	90ST-M03520	3,5	2000	0,73
14	90ST-M04025	4	2500	1,0
15	80ST-M01330	1,27	3000	0,4
16	80ST-M02430	2,39	3000	0,75
17	80ST-M03520	3,5	2000	0,73
18	80ST-M04025	4	2500	1,0
19	60ST-M01930	1,91	3000	0.6
20	60ST-M01330	1,27	3000	0,4
21	60ST-M00630	0,637	3000	0.2
22	130ST-M10030	10	3000	3
40	80ST-M03530	3,5	3000	1,0
41	80ST-M03230	3,2	3000	0,95
43	40ST-M00130	0,16	3000	0,05
44	40ST-M00330	0,32	3000	0,1
45	60BST-00630	0,637	3000	0.2
46	60BST-01330	1,27	3000	0,4

код параметра	Тип двигателя	Номинальный крутящий момент Nm	номинальная скорость	номинальная мощность
			г / мин	кВт
47	60CST-00630	0,637	3000	0.2
48	60CST-01330	1,3	3000	0,4
49	60CST-01930	1,9	3000	0.6
50	100ST-M03230	3,2	3000	1,0
51	100ST-M06430	6,4	3000	2,0
52	130ST-M07725	7,7	2500	2,0
53	130ST-M10025	10	2500	2,6
54	130ST-M15015	15	1500	2,3
55	130ST-M15025	15	2500	3,8
56	150ST-M15025	15	2500	3,8
57	150ST-M15020	15	2000	3.0
58	150ST-M18020	18	2000	3,6
59	150ST-M23020	23	2000	4,7
60	150ST-M27020	27	2000	5,5
61	180ST-M17215	17	1500	2,7
62	180ST-M19015	19	1500	3.0
63	180ST-M21520	+21,5	2000	4.5
64	180ST-M27010	27	1000	2,9
65	180ST-M27015	27	1500	4,3
66	180ST-M35010	35	1000	3,7
67	180ST-M35015	35	1500	5,5
68	180ST-M48015	48	1500	7,5
69	80ST-M04030	4	3000	1.2
70	90ST-M04030	4	3000	1.2
71	110ST-M10015	10	1500	1,5
72	130ST-M05015	5	1500	0,75
73	130ST-M06015	6	1500	0.9
74	130ST-M07730	7,7	3000	2.5
75	130ST-M15010	15	1000	1,5
76	130ST-M15020	15	2000	3.0
77	110AST-M0203 0	2	3000	0.6
78	110AST-M0403 0	4	3000	1.2

код параметра	Тип двигателя	Номинальный крутящий момент Nm	номинальная скорость г / мин	номинальная мощность кВт
79	110AST-M0503 0	5	3000	1,5
80	110AST-M0603 0	6	3000	1,8
81	110AST-M1001 5	10	1500	1,5
82	130AST-M0402 5	4	2500	1
83	130AST-M0502 5	5	2500	1,3
84	130AST-M0602 5	6	2500	1,5
85	130AST-M0772 0	7,7	2000	1,6
86	130AST-M1001 0	10	1000	1
87	130AST-M1501 5	15	1500	2,3
88	130AST-M1502 5	15	2500	3,8

2 , HD Серия двигателей

код параметра	Тип двигателя	Номинальный крутящий момент Nm	номинальная скорость г / мин	номинальная мощность кВт
23	80ST-M01330LF1B	1,3	3000	0,4
24	80ST-M02430LF1B	2,4	3000	0,75
25	80ST-M03330LF1B	3,3	3000	1,0
26	110ST-M02030LFB	2,0	3000	0.6
27	110ST-M04030LFB	4,0	3000	1.2
28	110ST-M05030LFB	5.0	3000	1,5
29	110ST-M06020LFB	6,0	2000	1.2
30	110ST-M06030LFB	6,0	3000	1,8
31	130ST-M04025LFB	4,0	2500	1,0
32	130ST-M05020LFB	5.0	2000	1,0

код параметра	Тип двигателя	Номинальный крутящий момент	номинальная скорость	номинальная мощность
		Nm	г / мин	кВт
33	130ST-M05025LFB	5,0	2500	1,3
34	130ST-M06025LFB	6,0	2500	1,5
35	130ST-M07720LFB	7,7	2000	1,6
36	130ST-M07725LFB	7,7	2500	2,0
37	130ST-M07730LFB	7,7	3000	2,4
38	130ST-M10015LFB	10	1500	1,5

3 , DY Серия двигателей

код параметра	Тип двигателя	Линии количества кодера	установить крутящий момент	номинальная скорость	номинальная мощность
			Nm	г / мин	кВт
97	TSB08751C-2NT3-1	2500	2,38	3000	0,75
98	TSB13102A-3NTA-Y	2500	9,55	1000	1,0
99	TSB08751C-2NF3	2000	2,38	3000	0,75
100	TSB13102A-3NFA-1	2000	9,55	1000	1,0

4 , YH серия

код параметра	Тип двигателя линии датчиков	номер	Номинальный крутящий момент	номинальная скорость	номинальная мощность
			Nm	г / мин	кВт
101	110SYM02030	2500	2	3000	0.6
102	110SYM04030	2500	4	3000	1.2
103	110SYM05030	2500	5	3000	1,5
104	110SYM06030	2500	6	3000	1,8
105	110SYM08025	2500	8	2500	2,0
106	80SYM01330	2500	1,27	3000	0,4
107	80SYM02430	2500	2,39	3000	0,75
108	80SYM04025	2500	4	2500	1,0
109	80SYM01630S	2500	1,6	3000	0,5
110	80SYM02430S	2500	2,39	3000	0,75
111	80SYM04025S	2500	4	2500	1,0
112	90SYM02430	2500	2,4	3000	0,75
113	90SYM04025	2500	4	2500	1,0

код параметра	Тип двигателя линии датчиков	номер	Номинальный крутящий момент Nm	Номинальная скорость г / мин	Номинальная мощность кВт
114	60SY00630	2500	0,637	3000	0.2
115	60SY01330	2500	1,27	3000	0,4
116	60SY01930	2500	1,91	3000	0.6
117	130SYM04025	2500	4	2500	1,0
118	130SYM05025	2500	5	2500	1,3
119	130SYM06025	2500	6	2500	1,5
120	130SYM07725	2500	7,7	2500	2,0
121	130SYM10015	2500	10	1500	1,5
122	130SYM10025	2500	10	2500	2.5
123	130SYM15015	2500	15	1500	2,3
124	130SYM15025	2500	15	2500	3,8
125	130SYM20015	2500	20	1500	3.0
126	130SYM04720 S	2500	4,7	2000	1,0
127	130SYM07220 S	2500	7	2000	1,5
128	130SYM09620 S	2500	9,6	2000	2,0
129	180SYM17015	2500	17	1500	2,7
130	180SYM27015	2500	27	1500	4,3
131	180SYM35015	2500	35	1500	5,5

5 , SEW серия

код параметра	Тип двигателя	линии датчиков номер	Номинальный крутящий момент Nm	Номинальная скорость г / мин	Номинальная мощность кВт
133	SF40A130C1000	2500	0,32	3000	0,1
134	SF60A230C1000	2500	0,64	3000	0.2
135	SF60A330C1000	2500	1,27	3000	0,4
136	SF60A430C1000	2500	1,91	3000	0.6
137	SF80A530C1000	2500	2,39	3000	0,75
138	SF80A630C1000	2500	3,18	3000	1
139	SF86A530C2000	2500	2,53	3000	0,75
140	SF130A920C2000	2500	7,16	2000	1,5
141	SF130A1420C2000	2500	14,32	2000	1,5

код параметра	Тип двигателя	линии датчиков номер	Номинальный крутящий момент Nm	Номинальная скорость г / мин	Номинальная мощность кВт
142	SF130A1430C2000	2500	9,55	3000	3.0

6 , ZD серия

код параметра	Тип двигателя	линии датчиков номер	Номинальный крутящий момент Nm	Номинальная скорость г / мин	Номинальная мощность кВт
89	60SFM-E00630	2500	0,64	3000	0.2
90	60SFM-E01330	2500	1,27	3000	0,4
91	60SFM-E01930	2500	1,91	3000	0.6
92	80SFM-E01330	2500	1,27	3000	0,4
93	80SFM-E02430	2500	2,39	3000	0,75
94	80SFM-E03520	2500	3,5	2000	0,73
95	80SFM-E03530	2500	3,5	3000	1,1
96	80SFM-E04025	2500	4	2500	1,0
42	80SFM-E04030	2500	4	3000	1.2
143	90SFM-E02430	2500	2,4	3000	0,75
144	90SFM-E03520	2500	3,5	2000	0,73
145	90SFM-E04025	2500	4	2500	1,0
146	110SFM-E02030	2500	2	3000	0.6
147	110SFM-E04020	2500	4	2000	0.8
148	110SFM-E04030	2500	4	3000	1.2
149	110SFM-E05030	2500	5	3000	1,5
150	110SFM-E06020	2500	6	2000	1.2
151	110SFM-E06030	2500	6	3000	1,8
152	130SFM-E04025	2500	4	2500	1,0
153	130SFM-E05025	2500	5	2500	1,3
154	130SFM-E06025	2500	6	2500	1,5
155	130SFM-E07725	2500	7,7	2500	2,0
156	130SFM-E10010	2500	10	1000	1,0
157	130SFM-E10015	2500	10	1500	1,5
158	130SFM-E10025	2500	10	2500	2,6
159	130SFM-E15015	2500	15	1500	2,3
160	130SFM-E15025	2500	15	2500	3,8
161	180SFM-E19015	2500	19	1500	3.0

код параметра	Тип двигателя	линии датчиков номер	Номинальный крутящий момент Nm	Номинальная скорость г / мин	Номинальная мощность кВт
162	180SFM-E21520	2500	+21,5	2000	4,5
163	180SFM-E27015	2500	27	1500	4,3
164	180SFM-E35010	2500	35	1000	3,7
165	180SFM-E35015	2500	35	1500	5,5
166	180SFM-E48015	2500	48	1500	7,5

7 , HST серия

код параметра	Тип двигателя	линии датчиков номер	Номинальный крутящий момент Nm	Номинальная скорость г / мин	Номинальная мощность кВт
167	60ST-M00630	2500	0.6	3000	0.2
168	130ST-M10020	2500	10	2000	2

8 Дельта Мотор

код параметра	Тип двигателя	номинал тока	Номинальный крутящий момент Nm	Номинальная скорость г / мин	Номинальная мощность кВт
99	ECMA-C30604PS	2,6	1,27	3000	0,4
100	ECMA-E31310PS	5,6	4,77	2000	1,0